

概要

いちばん広く普及している汎用データ通信イーサネットを、産業分野の機械制御に使えるようにリアルタイム性と伝送効率を改善した代表的なプロトコルが EtherCAT です。

オープン規格 **EtherCAT**[®] 

❖仕様 ネットワーク

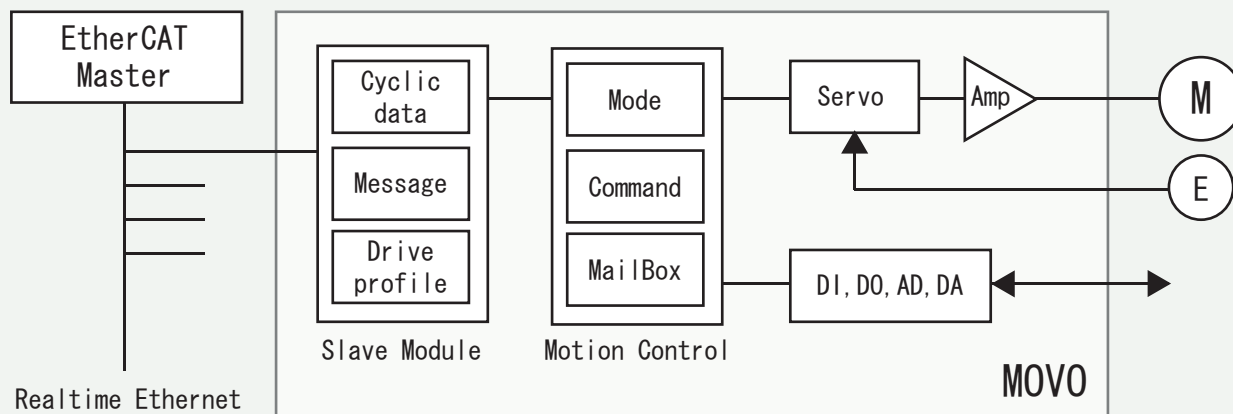
- デバイス スレーブ機器
- 型 ドライブ__サーボ
- ECATバージョン Ver 1.0
- ボーレート 100Mbps
- 同期クロック（DC）無し（次期バージョンから対応）
- プロファイル MOV O 標準、サーボ、インバータ、カスタム（オプション）

❖特長 MOV O_EC AT

洗練された汎用サーボ MOV O は世界中のモータ および エンコーダに広く適応します。

- マルチモードサーボ系 ベクトル電流、トルク、加速度、速度、位置
- 軌道生成 位置、速度、加速度、トルク 3次の運動軌道、フィードフォワード
- オートチューニング、ノッチフィルタ、周波数応答解析（FRA、DFT）
- コマンド言語 MOV/2 サーボ系とリアルタイムに結合されたコマンド実行
- ユーザプログラム メールボックス
- エンコーダ EnDat2.2 ほか各種シリアルエンコーダ、ABZ インクリメンタル
- 適用モータ リニア、回転型 ACM、DCM、VCM、STEP
- 応用分野 超高分解能・高速位置決め、多軸電子カム、DDA自由曲線、ロボット

❖ MOVO 内部構成



❖ MOVO パワークラス

100V 単相

定格電力 (W)	80	160	262	436	654
定格電流 (A)	0.8	1.6	2.5	4.2	6.3
SVF	SVFM1	SVFM2	SVFM4	SVFM6	SVFM8

過負荷耐量：各モデル共通 250% 30 秒

オプションにて 24/48V DC入力に対応します（定格電力は電源電圧に比例して低減します）

200V 単相

定格電力 (W)	160	262	436	727	1,090
定格電流 (A)	0.8	1.3	2.1	3.5	5.3
SVF	SVFH1	SVFH2	SVFH3	SVFH5	SVFH8

過負荷耐量：各モデル共通 250% 30 秒

200V 3相

定格電力 (KW)	2	4	8
定格電流 (A)	7.5	15	30
SVF	SVFH10	SVFH20	SVFH40

過負荷耐量：各モデル共通 200% 30 秒

❖ 製品外観



servan サーボランド株式会社

〒252-0231 神奈川県相模原市中央区相模原 4-3-14
相模原第一生命ビル 7 階

TEL 042-756-8500 FAX 042-756-9236

<http://www.servoland.co.jp/>

sales@servoland.co.jp